

## 8 – Proteções de corrente

### 8.1 – Origem da corrente de neutro

A origem da corrente de neutro (N) é definida através do parâmetro IN N/D programado na pasta **GERAL** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. O relé calcula numericamente a corrente de neutro através de soma vetorial das correntes das fases A, B e C ou mede através da entrada ID.

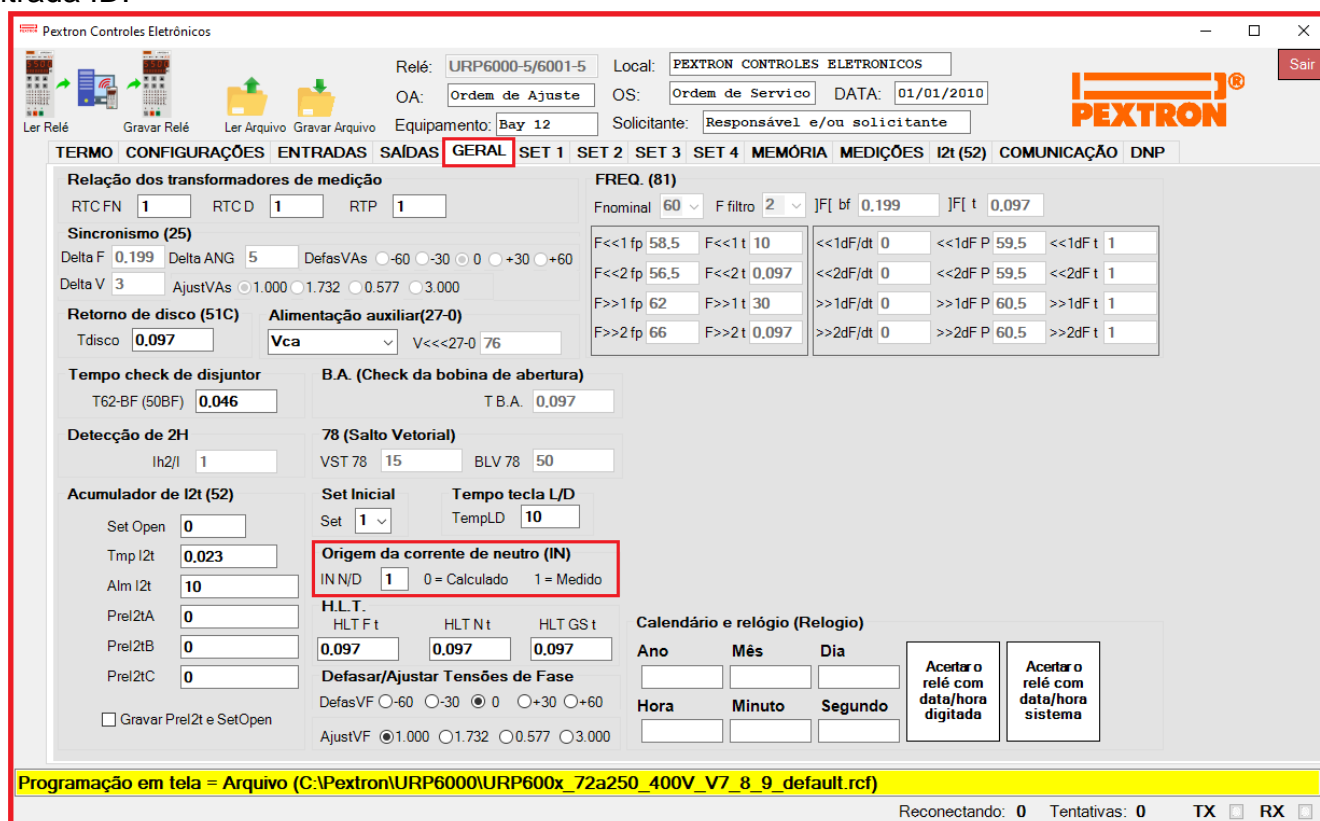


Figura 8.1: Pasta GERAL do programa aplicativo sinalizando a unidade da origem do neutro.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
IN N/D	Origem da corrente da unidade de neutro	0	neutro calculado numericamente
		1	neutro medido através da entrada ID

Tabela 8.1: Parâmetro para seleção da origem do neutro.

Notas:1 – com neutro calculado numericamente usar RTC FN como relação de TC.

2 – com neutro medido através da entrada ID usar RTC D como relação de TC.

## 8.2 – Proteção de sobrecorrente

### 8.2.1 – Unidade instantânea

Relé de sobrecorrente com funções 50, 50N e 50Q/46.

#### 8.2.1.1 – Ajustes disponíveis

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.2 sinaliza os parâmetros disponíveis da unidade instantânea para o **SET 1**.

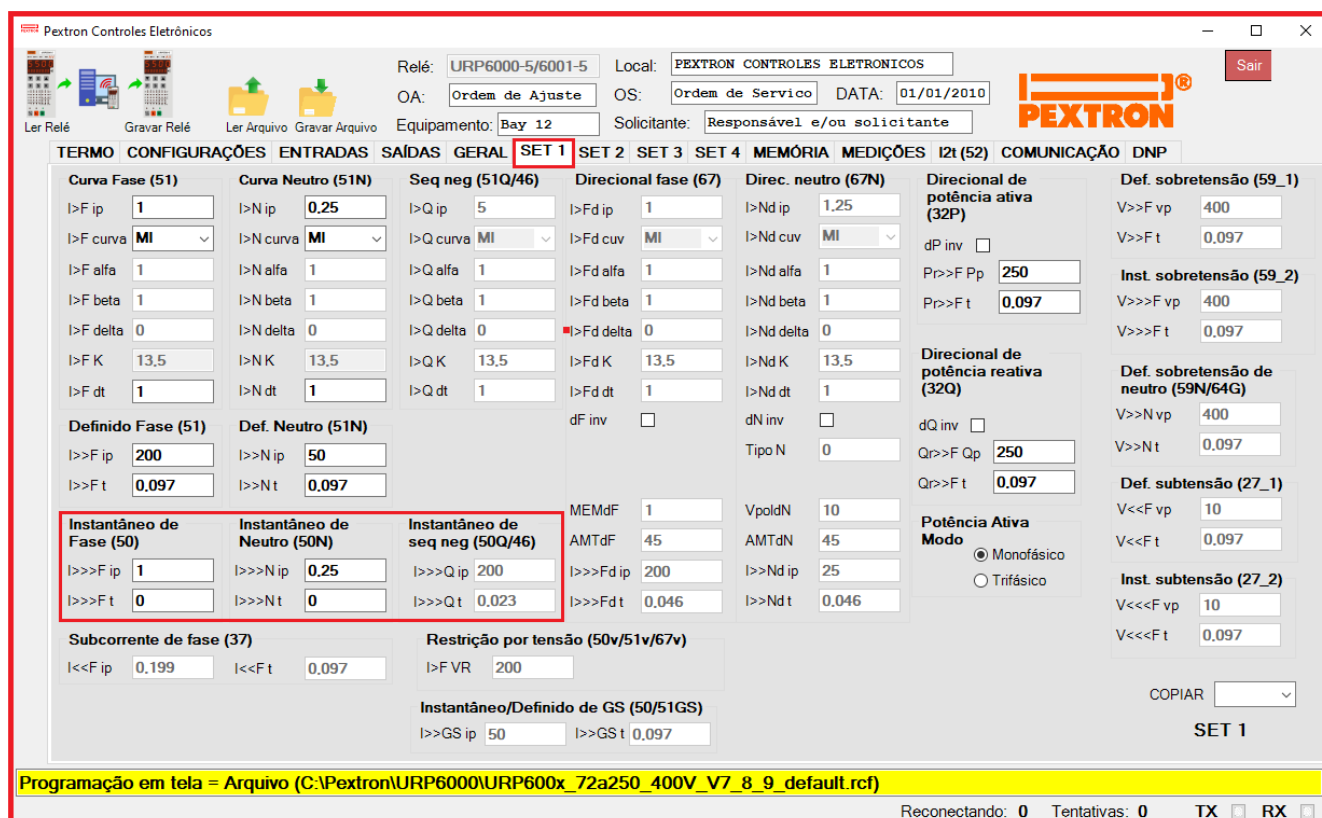


Figura 8.2: Pasta SET 1 do programa aplicativo sinalizando a unidade instantânea.

Os ajustes de fase e neutro estão disponíveis nos parâmetros listados na tabela 8.2.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste
I>>>F ip	Corrente de partida instantânea de fase. <b>50</b>	In = 1 A, 0,04 ... 40 (x RTC FN) A In = 5 A, 0,10 ... 100 (x RTC FN) A
I>>>F t	Tempo instantâneo de fase. <b>50</b>	0,00 ... 1,00 s
I>>>N ip	Corrente de partida instantânea de neutro. <b>50N</b>	In = 1 A, 0,02 ... 40 A (x RTCFN para IN N/D = 0) 0,004 ... 10 A (x RTC D para IN N/D = 1)
I>>>N ip	Corrente de partida instantânea de neutro. <b>50N</b>	In = 5 A, 0,048 ... 100 A (x RTC FN para IN N/D = 0) 0,012 ... 25 A (x RTC D para IN N/D = 1)
I>>>N t	Tempo instantâneo de neutro. <b>50N</b>	0,00 ... 1,00 s

I <sub>&gt;&gt;&gt;Q</sub> ip	Corrente de partida instantânea de fase de sequência negativa. <b>50Q/46</b>	In = 1 A	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,10 ... 100 (x RTC FN) A
I <sub>&gt;&gt;&gt;Q</sub> t	Tempo instantâneo de fase de sequência negativa. <b>50Q/46</b>	0,025 ... 1,00 s	

Tabela 8.2: Parâmetros para ajuste da unidade instantânea.

### 8.2.1.2 – Funcionamento

Quando o valor da corrente em uma das entradas, ou em todas, for 2% acima do respectivo valor ajustado para partida (pick-up) da unidade o relé dispara a contagem de tempo da unidade. Se a corrente continuar acima do valor de partida por um tempo maior que o programado, a saída configurada na matriz fecha instantaneamente e permanece energizada até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 98 % da corrente de partida. O tempo de atuação da unidade é menor que 50 ms.

### 8.2.1.3 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

## 8.2.2 – Unidade temporizada

### 8.2.2.1 – Unidade temporizada de tempo dependente

Relé de sobrecorrente funções 51, 51N e 51Q/46.

#### 8.2.2.1.1 – Ajuste da corrente de partida

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura xx sinaliza os parâmetros disponíveis da unidade temporizada para o **SET um**.

Programação em tela = Arquivo (C:\Pextron\URP6000\URP600x\_72a250\_400V\_V7\_8\_9\_default.rcf)

Figura 8.3: Pasta SET 1 sinalizando a unidade temporizada de tempo dependente.

Os ajustes de fase e neutro estão disponíveis nos parâmetros listados nas tabelas 8.3, 8.4 e 8.5.

### Fase

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
		In = 1 A	In = 5 A
I>F ip	Corrente de partida tempo dependente de fase.51	0,04 ... 2,6 (x RTC FN) A	0,04 ... 13,0 (x RTC FN) A
I>Fcurva	Tipo de curva de atuação para fase. 51	NI – MI – EI – IT – I2T – FLAT – USER	
I>F $\alpha$	Constante $\alpha$ para a curva USER de fase. 51	0,020... 3,00	
I>F $\beta$	Constante $\beta$ para a curva USER de fase. 51	0,000 ... 1,00	
I>F $\delta$	Constante $\delta$ para a curva USER de fase. 51	0,000 ... 1,00	
I>F K	Constante K para a curva USER de fase. 51	0,10 ... 100	
I>F dt	Constante dt para a curva de fase. 51	0,01 ... 3,00	

Tabela 8.3: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo dependente de fase.

## Neutro

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I>N ip	Corrente de partida tempo dependente de neutro. <b>51N</b>	In = 1 A	0,02 ... 2,60 A (x RTC FN para IN N/D =0) 0,004 ... 0,650 A (x RTC D para IN N/D = 1)
		In = 5 A	0,048 ... 13,0 A (x RTC FN para IN N/D =0) 0,012 ... 3,25A (x RTC D para IN N/D = 1)
I>Ncurva	Tipo de curva de atuação para neutro. <b>51N</b>	NI – MI – EI – IT – I2T – FLAT – USER	
I>N $\alpha$	Constante $\alpha$ para a curva USER de neutro. <b>51N</b>	0,020 ... 3,00	
I>N $\beta$	Constante $\beta$ para a curva USER de neutro. <b>51N</b>	0,000 ... 1,00	
I>N $\delta$	Constante $\delta$ para a curva USER de neutro. <b>51N</b>	0,000 ... 1,00	
I>N K	Constante K para a curva USER de neutro. <b>51N</b>	0,10 ... 100	
I>N dt	Constante dt para a curva de neutro. <b>51N</b>	0,01 ... 3,00	

Tabela 8.4: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo dependente de neutro.

## Sequência Negativa de Fase

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I>Q ip	Corrente de partida tempo dependente de sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	In = 1A	0,04 ... 2,60 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,04 ... 13,0 (x RTC FN) A
I>Qcurva	Tipo de curva de atuação para sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	NI – MI – EI – IT – I2T – FLAT – USER	
I>Q $\alpha$	Constante $\alpha$ para a curva USER de sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	0,020 ... 3,00	
I>Q $\beta$	Constante $\beta$ para a curva USER de sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	0,000 ... 1,00	
I>Q $\delta$	Constante $\delta$ para a curva USER de sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	0,000 ... 1,00	
I>Q K	Constante K para a curva USER de sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	0,10 ... 100	
I>Q dt	Constante dt para a curva de sequência negativa de fase. <b>51Q/46</b>	0,01 ... 3,00	

Tabela 8.5: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo dependente de sequência negativa de fase.

## Notas:

1 – Com correntes de entrada acima de 10 A de neutro para corrente nominal (In) de 1A, a atuação do relé da unidade temporizada tende ao tempo definido.

2 – Com correntes de entrada acima de 100A para corrente nominal (In) de 5A, a atuação do relé da unidade temporizada tende ao tempo definido.

### 8.2.2.1.2 – Funcionamento

Para que ocorra a partida da unidade temporizada de tempo definido dependente, a corrente da entrada deve ultrapassar em 1,02 vezes o valor ajustado para a corrente de partida ( $I_p$ ). Se a corrente continuar acima do valor de partida por um tempo maior que o programado na curva do relé, a saída configurada na matriz fecha após tempo da curva e permanece energizado até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 98 % da corrente de partida.

O tempo de atuação depende do valor da corrente. Quanto maior for o valor da corrente acima do valor de partida menor será o tempo de atuação (IEC 60255-3 e IEC 60255-151). A equação 1 caracteriza a unidade temporizada de tempo dependente para fase e neutro.

$$t = \frac{K \times dt}{(M^\alpha - \beta)} + \delta \times dt \quad (\text{equação 1})$$

Onde:

- t - Tempo de atuação teórica.
- K - Constante que caracteriza a curva.
- dt - Dial de tempo.
- M - Múltiplo da corrente de atuação (corrente de entrada / corrente de partida).
- $\alpha$  - Constante que caracteriza a curva.
- $\delta$  - Constante que caracteriza a curva.
- $\beta$  - Constante que caracteriza a curva.

A tabela 8.6 fixa as constantes para as curvas normalizadas.

Curva	Constantes			
	K	$\alpha$	$\beta$	$\delta$
Normalmente inversa (NI)	0,14	0,02	1	0
Muito inversa (MI)	13,5	1	1	0
Extremamente inversa (EI)	80	2	1	0
IT	60	1	0	0
I <sup>2</sup> T	540	2	0	0
FLAT	1	0	0	0

Tabela 8.6: Constantes para curvas normalizadas unidade temporizada de tempo dependente.

Quando o parâmetro que define a curva é programado em NI, MI, EI, IT, I<sup>2</sup>T e FLAT o relé fixa automaticamente as constantes da curva. Para programação em USER, o usuário determina as constantes da curva e gera curvas intermediárias.

### 8.2.2.1.3 – Exemplos de curvas normalizadas

Os anexos relacionados na tabela 8.7 exemplificam curvas normalizadas.

Anexo 1	Normalmente inversa (NI)
Anexo 2	Muito inversa (MI)
Anexo 3	Extremamente inversa (EI)
Anexo 4	Curva IT
Anexo 5	Curva I2T

Tabela 8.7: Anexos de curvas normalizadas da unidade temporizada de tempo dependente.

### 8.2.2.1.4 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

### 8.2.2.2 – Unidade temporizada de tempo definido

Relé de sobrecorrente funções 51, 51N e 51GS.

#### 8.2.2.2.1 – Ajuste da corrente de partida

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.4 sinaliza os parâmetros disponíveis da unidade temporizada para o **SET 1**.

Relé: URP6000-5/6001-5 Local: PEXTRON CONTROLES ELETRONICOS  
 OA: Ordem de Ajuste OS: Ordem de Serviço DATA: 01/01/2010  
 Equipamento: Bay 12 Solicitante: Responsável e/ou solicitante

TERMO CONFIGURAÇÕES ENTRADAS SAÍDAS GERAL **SET 1** SET 2 SET 3 SET 4 MEMÓRIA MEDIÇÕES I2t (52) COMUNICAÇÃO DNP

**Definido Fase (51)**  
 I>>F ip 200 I>>F t 0,097

**Def. Neutro (51N)**  
 I>>N ip 50 I>>N t 0,097

**Instantâneo de Fase (50)**  
 I>>>F ip 1 I>>>F t 0

**Instantâneo de Neutro (50N)**  
 I>>>N ip 0,25 I>>>N t 0

**Subcorrente de fase (37)**  
 I<<F ip 0,199 I<<F t 0,097

**Restrição por tensão (50v/51v/67v)**  
 I>F VR 200

**Instantâneo/Definido de GS (50/51GS)**  
 I>>GS ip 50 I>>GS t 0,097

COPIAR [dropdown] SET 1

Programação em tela = Arquivo (C:\Pextron\URP6000\URP600x\_72a250\_400V\_V7\_8\_9\_default.rcf)

Reconectando: 0 Tentativas: 0 TX RX

Figura 8.4: Pasta SET 1 sinalizando a unidade temporizada de tempo definido.

Os ajustes de fase, neutro e sensor de terra estão disponíveis nos parâmetros listados na tabela 8.8.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I>> F ip	Corrente de partida tempo definido de fase. <b>51</b>	In = 1 A	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,1 ... 100 (x RTC FN) A
I>>F t	Tempo definido de fase. <b>51</b>	0,10 ... 240 s	
I>>N ip	Corrente de partida tempo definido de neutro. <b>51N</b>	In = 1 A	0,020 ... 40 A (x RTC FN para IN N/D =0) 0,004 ... 10 A (x RTC D para IN ND = 1)
		In = 5 A	0,0481 ... 1200 A (x RTC FN para IN N/D =0) 0,012 ... 25 A (x RTC D para IN N/D = 1)
I>>N t	Tempo definido de neutro. <b>51N</b>	0,10 ... 240 s	
I>>GS ip	Corrente de partida tempo definido de sensor de terra. <b>50GS/51GS</b>	In = 1 A	0,004 ... 10 (x RTC D) A
		In = 5 A	0,020 ... 50 (x RTC D) A
I>>GS t	Tempo definido de sensor de terra. <b>50GS/51GS</b>	0,00 ... 240 s	

Tabela 8.8: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo definido.

NOTA: Sobrecorrente instantânea de sensor de terra (50GS) é habilitada quando o parâmetro I>>GS t for igual a 0.

### 8.2.2.2.2 – Funcionamento

Para que ocorra a partida da unidade temporizada de tempo definido, a corrente da entrada deve ultrapassar em 1,02 vezes o valor ajustado para a corrente de partida (Ip). Se a corrente continuar acima do valor de partida por um tempo maior que o programado, a saída configurada na matriz fecha após tempo da programado e permanece energizado até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 98 % da corrente de partida.

### 8.2.2.2.3 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

## 8.3 – Proteção de subcorrente

### 8.3.1 – Unidade temporizada de tempo definido

Relé de subcorrente função 37.

### 8.3.2 – Ajuste da corrente de partida

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.5 sinaliza os parâmetros disponíveis da proteção de subcorrente de fase para o **SET 1**.



Figura 8.5: Pasta SET 1 sinalizando a unidade de subcorrente.

Os ajustes de fase, neutro e sensor de terra estão disponíveis nos parâmetros listados na tabela 8.9.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I<< F ip	Corrente de partida tempo definido de fase de subcorrente. 37	In = 1 A	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,10 ... 100 (x RTC FN) A
I<<F t	Tempo definido de fase de subcorrente. 37	0,10 ... 240 s	

Tabela 8.9: Parâmetros para ajuste da unidade de subcorrente.

### 8.3.3 – Funcionamento

Para que ocorra a partida da unidade de subcorrente, a corrente da entrada deve ser menor que 0,98 vezes o valor ajustado para a corrente de partida ( $I_p$ ). Se a corrente continuar abaixo do valor de partida por um tempo maior que o programado, a saída configurada na matriz fecha após tempo programado e permanece energizado até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 102 % da corrente de partida.

### 8.3.4 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

## 8.4 – Restrição por tensão

Relé de restrição de sobrecorrente de fase por tensão (50v/51v/67v).

### 8.4.1 – Ajuste da tensão de restrição

A programação do parâmetro é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.6 sinaliza o parâmetro disponível da proteção de sobrecorrente de fase com restrição por tensão para o **SET 1**.

Programação em tela = Arquivo (C:\Pextron\URP6000\URP600x\_72a250\_400V\_V7\_8\_9\_default.rcf)

Figura 8.6: Pasta SET 1 sinalizando a unidade de restrição de sobrecorrente de fase por tensão.

O ajuste está disponível no parâmetro listado na tabela 8.10.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste
I>F VR	Restrição de sobrecorrente de fase através da tensão. 50v, 51v e 67v.	2,00 ... 400 (x RTP) V

Tabela 8.10: Parâmetro para ajuste da unidade de restrição de sobrecorrente de fase com por tensão.

Nota: para versão >= x.46.

### 8.4.2 – Funcionamento

Redução na tensão pode indicar uma falta no sistema elétrico e ser utilizada para aumentar a sensibilidade de atuação do relé de sobrecorrente por tempo dependente. Neste caso o tempo de atuação depende também da tensão alternada aplicada nos bornes VA-COMUM, VB-COMUM ou VC-COMUM do relé para cada fase. A influência desta tensão na curva de atuação caracteriza uma tensão de restrição que influenciam as correntes de partida do relé nas unidades 50, 51 e 67, e segue a equação de uma reta a seguir.

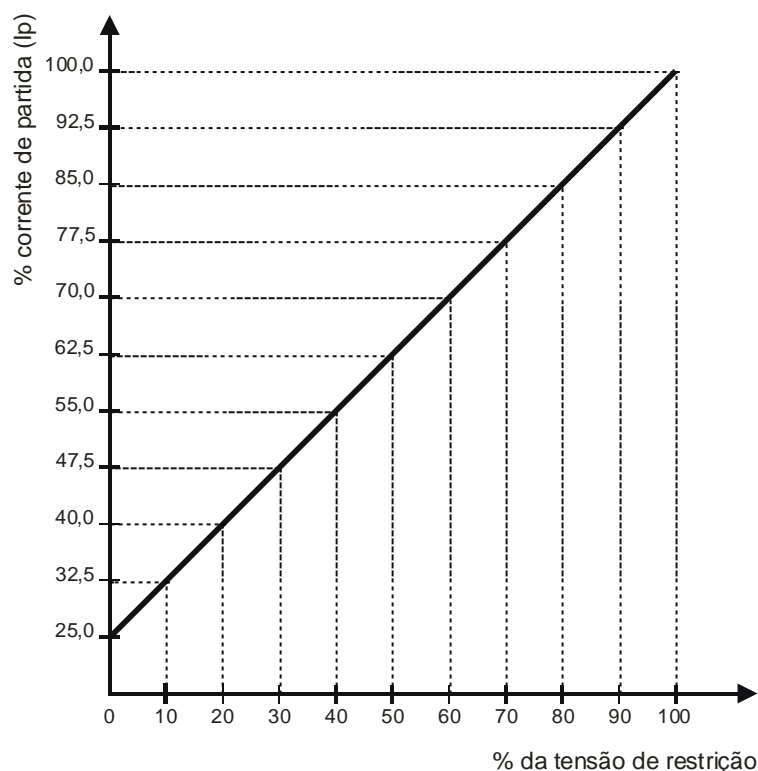


Figura 8.7: Curva de atuação da tensão de restrição.

Analisando a curva da figura 8.7 de atuação da tensão de restrição verificamos as condições de restrição para a fase A estabelecida na tabela 8.11.

Tensão aplicada V (V1-V2)	Corrente de partida (Ip)	Condição
0 Vca	0,25 x Ip	restrição máxima
> valor do parâmetro I>F VR	1,00 x Ip	sem restrição

Tabela 8.11: Condições de restrição para a fase A.

A equação 1 da unidade temporizada de tempo dependente de fase é alterada conforme a equação 2.

$$t = \frac{K \times dt}{\left[ \frac{I}{Ip \times \left( \left( \frac{0,75 \times V}{Vp} \right) + 0,25 \right)} \right]^\alpha} + \delta \times dt \quad (\text{equação 2})$$

Onde:

- |  |  |
|--|--|
| t - Tempo de atuação teórica.          | V - Tensão de restrição.                                       |
| K - Constante que caracteriza a curva. | Vp - Tensão de restrição plena programada no parâmetro I>F VR. |
| dt - Dial de tempo.                    | δ - Constante que caracteriza a curva.                         |
| I - Corrente na entrada do relé.       | β - Constante que caracteriza a curva.                         |
| Ip - Corrente de partida.              |  |
| α - Constante que caracteriza a curva. |  |

## 8.5 – Emulação de disco de relé eletromecânico

Relé de sobrecorrente temporizado com controle de torque (51C).

### 8.5.1 – Ajuste do tempo de retorno do disco

A programação do parâmetro é realizada na pasta **GERAL** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.8 sinaliza o parâmetro disponível para a unidade de sobrecorrente com controle de torque (51C).

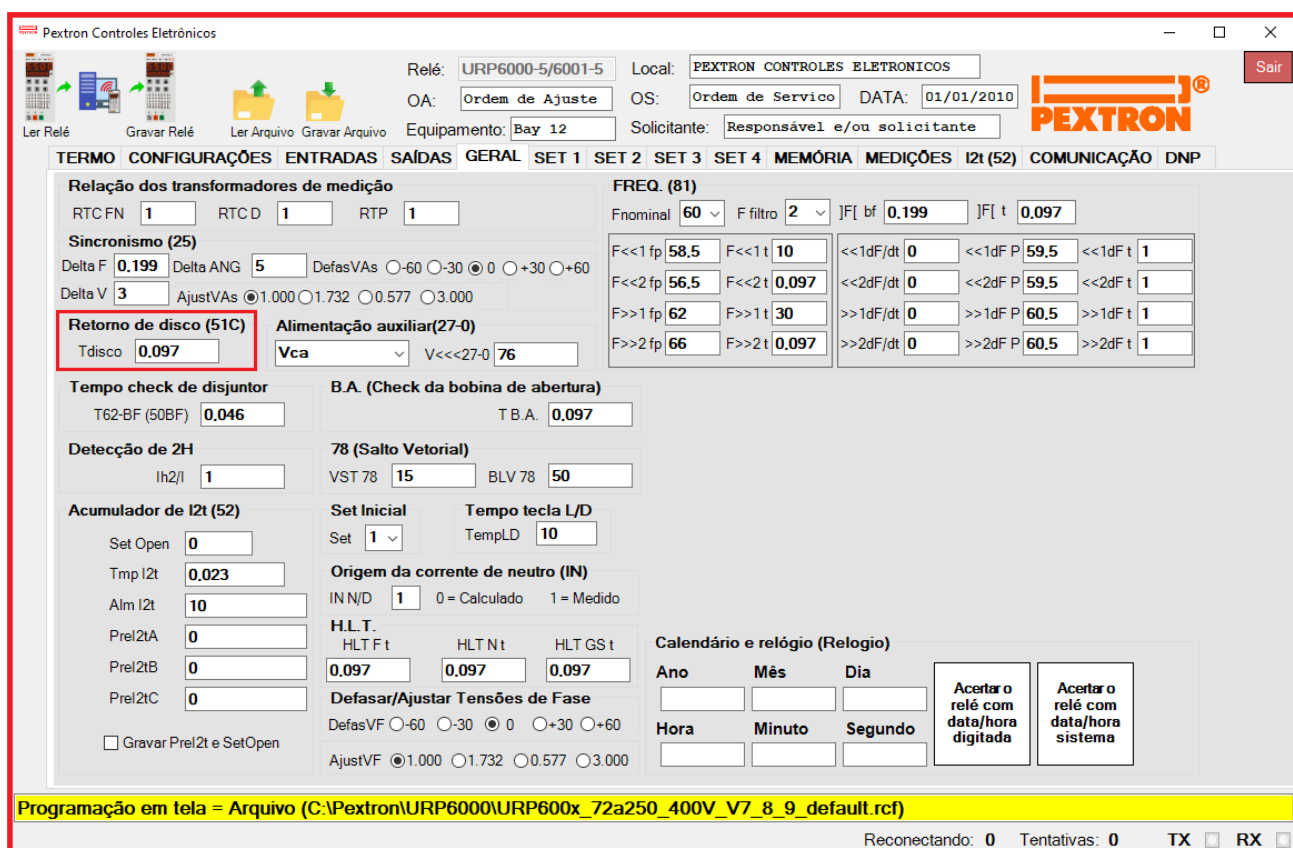


Figura 8.8: Pasta GERAL sinalizando a unidade de sobrecorrente com controle de torque (51C).

O ajuste está disponível no parâmetro listado na tabela 8.12.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste
Tdisco	Tempo de retorno de disco	0,10 ... 10,0 s

Tabela 8.12: Parâmetro para ajuste da unidade de sobrecorrente com controle de torque (51C).

### 8.5.2 – Funcionamento

O relé pode emular a operação de retorno do disco de relé eletromecânico, permitindo otimizar a coordenação da proteção do relé com relés eletromecânicos para curto evolutivo. O valor programado no parâmetro **Tdisco** é subtraído do tempo de atuação calculado na unidade de sobrecorrente temporizada no caso de repetição da falta para simular a operação do disco do relé eletromecânico. A figura 8.9 exemplifica a influência da posição do disco no tempo de atuação de um relé eletromecânico.

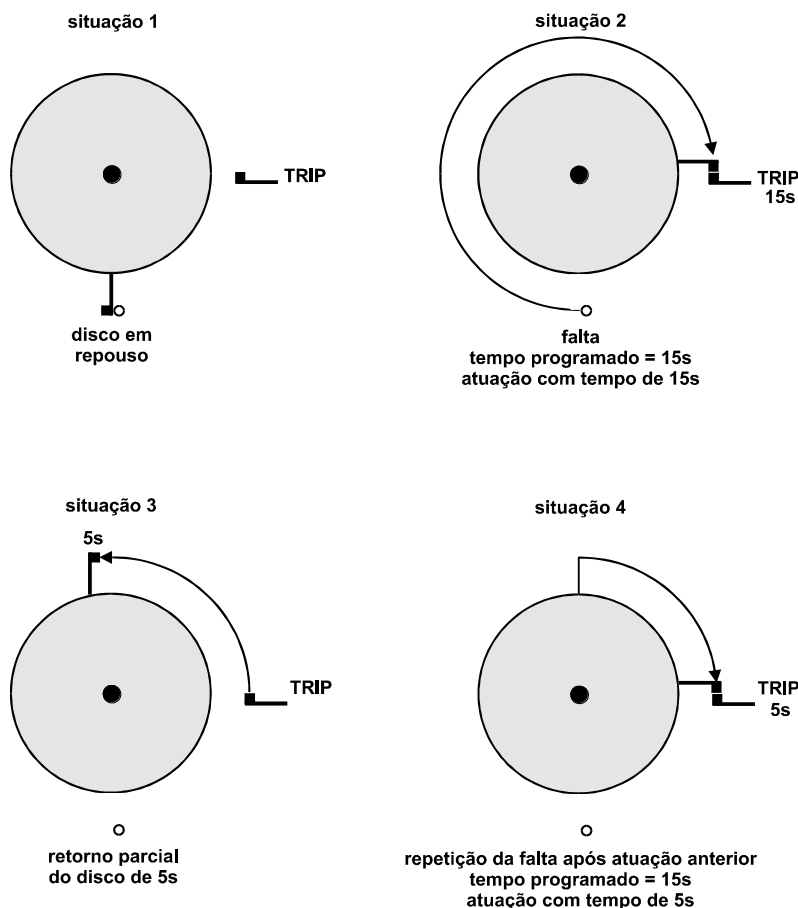


Figura 8.9: Simulação da atuação de relé eletromecânico.